



**UNIVERSIDADE FEDERAL DE PERNAMBUCO  
PRÓ-REITORIA DE GESTÃO ADMINISTRATIVA  
DIRETORIA DE LICITAÇÕES E CONTRATOS  
DIVISÃO DE CONTRATOS**

**CADASTRO DOS LABORATÓRIOS DA UFPE**

<b>Nome do Laboratório:</b> Laboratório de Robótica e Controle (LaRC)	
<b>Endereço:</b> 2do andar do Predio escolar do CTG	
<b>Departamento:</b> DEMEC	<b>Centro:</b> CTG
<b>Telefone:</b>	<b>Fax:</b>
<b>Responsável pelo Laboratório:</b> Prof. Pedro M. González del Foyo	
<b>RG n°:</b>	<b>CPF n°:</b>
<b>SIAPE n°:</b>	<b>E-mail:</b> pedro.foyo@ufpe.br
<b>Documento que designa o responsável pelo Laboratório:</b>	
<b>Chefe do Departamento:</b> Silvio Eduardo Gomes de Melo	
<b>RG n°:</b>	<b>CPF n°:</b>
<b>SIAPE n°:</b>	<b>E-mail:</b> silvio.egmelo@ufpe.br
<b>Atividades desenvolvidas:</b>	
<b>Ensino:</b>	
<p>São ministradas as aulas práticas das disciplinas ME472 – Laboratório de Automação e Controle (30h Prática), ME-452 Engenharia de Controle 2 (30h Teórica 30h Prática), e ME631- Sistemas a Eventos Discretos (60h).</p> <p>No laboratório também são realizados TCCs (ME451 TCC2) orientados pelos professores da área de Mecatrônica.</p>	
<b>Pesquisa:</b>	
<p>No Laboratório são desenvolvidos projetos de pesquisa ligados à área de sistemas mecatrônicos. Atualmente estão sendo desenvolvidos os seguintes projetos de pesquisa “Análise numérica e experimental de métodos estáveis de controle para robô flexíveis e soft” coordenado pelo Prof. Guaraci Guimarães Bastos Junior e o projeto de pesquisa “Modelo de Controle Preditivo não Linear</p>	

para Servovisão baseada em imagem” coordenado pelo Prof. Adrien Durand-Petiteville. Ambos projetos aprovados no pleno do DEMEC.

**Informação Complementar:**

- Este formulário deverá ser preenchido, juntamente com cópia do RG e CPF do(s) responsável(is) pelo laboratório e, inserido dentro do processo administrativo..